(株)テクノ 2010.6.29

20年に渡るいろいろな精密巻線制御の経験があります。 巻線は、 ワーク形状や線材により テクノには、 方式も異なりますが、オープンMCの標準仕様でも用途に合わせた高精度巻き線の実証は可能です。 EXCELを活用して、簡易的な自動プロや最適巻線方式を実証する手段も有効です。 実機動作だけでなく、モータの空運転による先行テストもでき、安全に簡単に実証できます。

1. システム構成例

| PC/WINDOWS ■標準運転ソフト ■プロト運転ソフト EXCEL DLL 簡易自動プロ DRV テクノ | ィーサネット | 横河電機 PLC FAM3R | テクノ PLMC-M II EX 自動運転 手動運転 9軸補間 巻線動作 | Mechatrolink- II $ \longleftrightarrow $ |
|---|--------|----------------------|---|---|
| ■精度評価ソフト TPC-EXCEL | | | | その他 |

2. 特徴

| (1)標準仕様 | カスタマイズなしに標準機能の組み合わせだけで動作します。 |
|------------------|---|
| | 通常のテクノ言語命令を連続させた連転です。 0 5msec程度の微小な補問の連続で 微細な動作を精密に指定できます。 |
| (2)簡単 | テクノ標準運転ソフトの操作です。お客様がソフト作成する必要はありません。 |
| (3) Mechatrolink | Mechatrolink-Ⅱのサーボであれば、すぐに運転できます。 |
| (4)モータ単体 | モータの空運転でも評価は可能です。 |
| (5)実機動作 | Σモータを取り付ければ、すぐに実証できます。 |
| (6) P C 操作 | PCから全ての操作や精度解析・評価をします。 |
| (7) E X C E L | EXCELマクロで巻線の基本パターンとパラメタにより運転プログラムを生成。 |
| | 作成時にグラフ表示等による軌跡表示や確認も可能です。。 |
| (8)精度解析 | TPC-EXCELソフトにより、主軸とトラバース軸の軌跡精度や速度精度を |
| | パルス単位で解析します。 |
| (9)技術支援 | テクノでは、20年に渡る巻線制御の経験があります。最適な制御方法をお客様と |
| | ともに追求し、ご支援できます。 |

3. EXCELの簡易自動プロの例

事例のご説明です。実際には、ご要望をお聞きして、それに応じて専用に作成します。 EXCELですので、比較的簡単に作成でき、ソース情報をお客様にお渡しすることもできます。 ご自身でノウハウを蓄積していくことも可能です。

■PLMC-MIEX標準 制御周期:0.5/1 msec テクノ言語運転 微小補間の連続 DNC運転

■EXCELソフト 基本パターンとパラメータより巻き線プログラムを作成し、ファイル出力します。 同時に、EXCEL グラフ機能を用いてグラフ表示もできます。 基本パターン(6種類) ①順方向 ②折り返し奥 ③逆方向 ④折り返し手前 ⑤ジャンプ折り返し ⑥終了パターン 基本パターンは個別ファイルを作成し、EXCEL にて読み込み。 ※主軸速度(例:300rpm / 200msec/R)や制御周期を考慮して、一定の主軸角度毎に動作パターン を作成し、テクノコード直線補間命令列に展開します。

■パラメータ例 初角、ピッチ、ジャンプピッチ、終了角、送り出し量、1層目巻き数、3層目巻き数、5層目巻き数、 最終パターン選択

4. 簡易自動プロの具体事例

事例紹介ですので、中身の詳細なご理解は不要と思います。イメージ・概要のみご確認ください。 考え方や進め方は、参考になろうかと思います。

4-1 作業手順

基本パターンを作成し、EXCELでパラメータと合成し、EXヘダウンロードします。



4-2 基本パターンの作成

テクノコード(直線補間命令)による基本パターン6種類をあらかじめ作成しておきます。 ① 順方向 1から17 35から46 56から57

| | 17.911 | 0000940 |
|-----------|--------|---------|
| ②折り返し奥 | 18 | |
| ③逆方向 | 19から33 | 48から54 |
| ④折り返し手前 | 3 4 | 5 5 |
| ⑤ジャンプ折り返し | 4 7 | |
| ⑥終了パターン | 57' | |
| | | |

巻き数と層の関係



| パラメータ名 [単位] | 説明 |
|-----------------|--------------------------------------|
| 初角[°] | 巻きはじめのずらし量を設定。単位は基本ペターン内最小分割角度(5°)。 |
| ピッチ[pulse] | 通常の1巻にピッチ送り軸が進む距離。単位は pulse。 |
| 終了角[°] | 巻き終わり時の終了位置を設定。単位は基本パターン内最小分割角度(5°)。 |
| 送り出し量[ピッチ] | ジャンプ折り返し時の余分に送り込む量。単位はピッチ。 |
| 終了パターン選択 | 最終巻後の終了時に終了パターンの使用/不使用を選択。 |
| 1 層目巻数 | 1 層目の巻数。この巻数を基に2層目の巻数を決定。 |
| 3 層目巻数 | 3 層目の巻数。この巻数を基に4 層目の巻数を決定。 |
| 4層目ジャンプピッチ[ピッチ] | ジャンプ折り返し時のずらし量。単位はピッチ。 |
| 5 層目巻数 | 5 層目の巻数。 |
| ≫久頂日の設定値笙の詳細と | 一面石仕様説明如になります |

※各項目の設定値等の詳細は画面仕様説明部にあります。

ジャンプ時パラメータ



4-3 動作の流れ

展開後の動作の流れです。括弧内は巻き数を示します。



(5層目巻数-2)回基本パターンの順方向を繰り返す。 終了パターン選択により、最終巻時使用パターンを順方向パターン、終了パターンから選択。 順方向パターン使用時は57巻目を実行後、順方向パターンを終了角まで実行。 終了パターン使用時は57巻目を実行後、そのまま終了角まで巻く。

(55巻目) (56巻目) (57 or 57'巻目)

5. EXCEL専用ソフト(巻き線プログラム作成)の事例

5-1 画面仕様 5-1-1設定画面 ■ Microsoft Excel - HEV高速巻線樓EXCEL.xl: _ 8 × - 🍓 Σ た 分 彩 🏭 🚜 100K 🗉 🛛 🛛 MS Pゴシック 🛛 💶 🖪 ミ 🗅 🚅 🖬 🖨 🖪 🖤 🔟 - 🕭 e R 🛷 ◎ ファイル(E) 編集(E) 表示(V) 挿入(P) 書式(Q) ツール(T) データ(D) ウィンドウ(W) ヘルプ(H) . 181 ×1 基本パタ バターン名 ファイル名 2 3 順方向 C:\#ASIS\#Asis5\#As500\#Spx\#EXCEL用卷線prg\FORWARD.txt 4 折り返し奥 逆方向 C:¥ASIS¥Asis5¥As500¥Spx¥EXCEL用巻線prg¥TURN-R.txt C:¥ASIS¥Asis5¥As500¥Spx¥EXCEL用巻線prg¥REVERCE.txt 折り返し手前 C:¥ASIS¥Asis5¥As500¥Spx¥EXCEL用卷線prg¥TURN-F.txt 6 7 C:¥ASIS¥Asis5¥As500¥Spx¥EXCEL用卷線prg¥JUMP.txt ャンプ折り返 C.¥ASIS¥Asis5¥As500¥Spx¥EXCEL用巻線prg¥FIN.txt 8 9 10 11 最終バタ バラメータ名 設定値 順方向 ▼ ファイル選択 バラメー 12 13 14 15 16 17 18 19 20 21 22 23 24 25 26 27 28 29 30 初角 46 ビッチ 送り出し量 1000 ブログラム生成 <u>終了角</u> 終了方法 45 1 層目巻数 3 層目巻数 13 /暦目ジャンブビッチ)層目巻数 出力ファイル名 C:¥ASIS¥Asis5¥As500¥Spx¥巻線.txt 順方向 ▼ パターン確認 とわず遇り 0.8 0.6 0.4 31 0.5 L MÊ ▲ ● ▶ ★線ブログラム作成 / 内部計算 / 巻線ブログラム / りうフ表示 / 14 | 図形の調整® + 🔓 🕲 | オードシェイブ (D) + 🔪 🔪 🖸 🔛 🔛 🛃 🔛 🖉 🗸 🙋 + 🚣 + 🚍 🚍 🚍 😭 🖡 NUM I コマンド 全ての動作はこの画面にて行います。具体的な動作は、**基本パターンファイル選択、パラメータ設定**、 出力ファイル指定、パターン確認、プログラム生成です。以下に各動作の方法を記します。

■基本パターンファイル選択

"ファイル選択"ボタンの横にあるコンボボックスから選択対象パターン名を選択します。 "ファイル選択"ボタンを押すと、ファイル選択ダイアログが表示されますので、 各パターンファイル(テクノコードファイル)を選択してください。

上図の様に選択されたパターン名の横のD列へ選択したファイルのフルパスが表示されます。 (巻線終了時方法にて最終パターンを使用しない場合は最終パターンの選択の必要はありません。)

■巻線パラメータ設定

巻線パラメータは D12 ~ D20 のセルへ直接値を入れます。

各項目の単位及び指定範囲は以下の通りです。

- 初角 : 単位は 1 ° 単位ですが、プログラム作成時の最小分割角度(5°)が最小分解能です。
 例えば 46 と設定しても内部的には 45 を設定した事になります。
 有効範囲は 0 ~ 359 です。
- ピッチ : 単位は pulse 単位です。ピッチはジャンプ折り返しパターン作成時に使用します。 0を設定すると、基本パターンで設定されたパターンを使用します。 (送り出し量、ジャンプピッチは反映されません) 有効範囲は0~です。
- 送り出し量:4層目開始時のジャンプ動作の行き過ぎ量を設定します。単位は pich 単位です。 有効範囲は0~です。0の場合、ジャンプパターンの送り出し分が無くなります。
- 終了角 : 単位は 1 ° 単位ですが、プログラム作成時の最小分割角度(5°)が最小分解能です。
 例えば 46 と設定しても内部的には 45 を設定した事になります。
 有効範囲は 0 ~ 359 です。
- 終了方法 : 0 or 1 にて終了時のパターンを設定します。
 - 0を設定すると順方向パターンを使って終了します。
 - 0以外の場合は設定された最終パターンを使って終了します。
- 1層目巻数:1層目の巻数を設定します。この巻数を基に2層目の巻数を決定します。
- 3層目巻数:3層目の巻数を設定します。この巻数を基に4層目の巻数を決定します。 この値と4層目ジャンプピッチから4層目巻数が算出されます。
- 4 層目ジャンプピッチ:4 層目開始時のジャンプピッチ幅を設定します。単位は pich 単位です。 有効範囲は0~です。0を設定しても、半ピッチ分ずらして巻始めます。 この値と3層目巻数から4層目巻数が算出されます。
- 5層目巻数:5層目の巻数を設定します。

■出力ファイル指定

出力ファイル名テキストボックスへ設定したファイルへ作成したプログラムを出力します。 このファイルが未設定でプログラム作成処理を実行するとエラーダイアログが表示されます。

■パターン確認

"パターン確認"ボタンの横のコンボボックスにて確認するパターンを選択し、"パターン確認"ボタンを押すと、選択したパターンが同画面のグラフへ下図のように各軸毎に表示されます。 但しここで確認できるのは、基本パターンのみです。(巻線パラメータを加味していないデータ)

|) 🚅 | 🖬 🖨 🗟 🖤 | 36600 | - ~ - 🍓 E fe 👌 | i zi 🏨 🚜 1 | 10% - 🕄 | • | | • • B | 1 <u>U</u> 🚍 | 88 . | - 🕭 - 👘 |
|---------|---------------|----------------|---------------------------------------|-------------|---------|---------|-------|------------------|--------------|---------------|----------|
| 771 | ル(E) 編集(E) 表: | 示♡ 挿入① 書式② | ツール(I) データ(II) ウイ | ドウW ヘルプ田 | | | | | | | _ 8 3 |
| グラ | 714 | - | - | - | - | - | | | | | |
| 2 | A | в | C | D | E | F | G | н | | J | K |
| 2.3 | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | - | . Will should be | - | COLUMN STREET | |
| 26 | | | | ヒヤッチ送り | | | | 順万回 | ۲ | ハターン雑誌 | |
| 27 | | 1200 | | | | | | | | | |
| 8 | | 1000 | | | | | | | | | |
| 29 | | 800 | | | | | | | | | |
| 30 | | 600 | | | | | | | | | |
| 31 | | 400 | / | | | | | | | | |
| 32 | | 200 | | | | | | | | | |
| 33 | | 0 | | | | | | | | | |
| 34 | | 12000 | | 上下蚰 | | | | | | | |
| 35 | | 12000 | | | | | | | | | |
| 36 | | 10000 | | | | | | | | | |
| 37 | | 8000 | | | | | | | | | |
| 38 | | 6000 | | | | | | | | | |
| 39 | | 4000 | / | | | | | | | | |
| 10 | | 2000 | | | | | | | | | |
| 11 | | 0 | | | | | ····· | | | | |
| 12 | | | | /731回転 | | | | | | | |
| 13 | | 4000 | | 77 11 11 11 | | | | | | | |
| 14 | | 3500 | | | | | | | | | |
| 15 | | 3000 | | | - | | | | | | |
| 16 | | 2000 | | / | | | | | | | |
| 17 | | 1500 | · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | | | | | | | | |
| 18 | | 1 000 | ····· | | | | | | | | |
| 19 | | 500 | · · · · · · · · · · · · · · · · · · · | | | | | | | | |
| 50 | | 0 | | | | | | | | | - |
| 51 | | | | 挂動 | | | | | | | |
| 52 | | 7000 | | | | | | | | | |
| 53 | | 6000 | | | | | | | | | |
| 54 | | 5000 | | | ····· | | | | | | |
| | ■∖登録ブログラム | 作成(内部計算(巻) | 泉ブログラム(りうフ表示) | | | • | | | | | <u> </u> |
| THE ALL | 144/m) N // | オートシェイブ(1) - 丶 | | 10 A - 4 - | A . = = | a 🛋 🗖 🦨 | | | | | |

■プログラム生成

"プログラム生成"ボタンを押すとプログラム作成処理に入ります。出力は選択された出力ファイル とグラフ表示シート上のグラフへ出力されます。

"内部計算"シートには最終的な各パターンのデータが書き込まれ、

"巻線プログラム"シートには最終的なプログラムの各軸指令値が数値として出力されています。



設定画面にてプログラム生成を実行すると、最終的に上図のシートへ移り全移動がグラフ表示されます。 各グラフは各軸の全データを持っていますので、グラフ上の設定を変更することにより、任意の部分を 確認することが出来ます。

具体的には"巻線プログラム"シート内の AA 列~ AD 列までを表示しています。

5-1-2 1,77表示画面

| | 20 0 | | Po ma 🛷 🗸 | 2 - 0 - 1 | 1376 | 121 40 | 100% | . D M | (S Pゴミ)ック | u 11 | - 10 7 | n = = = | | |
|----|----------|------------|-----------|-----------|---------|-------------------|-------------|-----------|-----------|-------------|--------|----------|-----------|------|
| | | FLSA 🗸 🕫 | | N N | | + + = | 1 - 200 | a da Alla | | | | <u> </u> | = = • • | |
| | 71//E/ M | 保住) 表示(型 |) 挿入型 書式の | 9 9-NO | テータログウィ | 2P7(<u>m</u>) / | OF A B | | | | | | | - 01 |
| | 6372 | | | D | F | F | 0 | н | T | 1 | V | 1 | М | |
| 1 | A | LINA | 400 | 1000 | 1000 | 900 | E50000 | п | 1 | J | - N | | IVI | - |
| 2 | 順方向 | LIN | 400 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | - |
| 3 | MR(7)101 | LIN | 0 | 110 | 125 | 100 | F50000 | | | | | | | - |
| 4 | | LIN | 0 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | - |
| 5 | | LIN | 66 | 110 | 125 | 100 | F50000 | | | | | | | |
| 6 | | LIN | 67 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 7 | | LIN | 66 | 110 | 125 | 100 | F50000: | | | | | | | - |
| 3 | | LIN | 67 | 115 | 125 | 100 | E20000 | | | | | | | |
| 9 | | LIN | 67 | 115 | 125 | 100 | F50000: | | | | | | | - |
| 0 | | LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000: | | | | | | | |
| 1 | | LIN | 66 | 110 | 0 | 100 | F50000: | | | | | | | |
| 2 | | LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 3 | | LIN | 66 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 4 | | LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 5 | | LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 6 | | LIN | 67 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 7 | | LIN | 66 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 8 | | LIN | 67 | 115 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 9 | | LIN | 67 | 115 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 0 | | LIN | 0 | 440 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 1 | | LIN | 0 | 440 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 2 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 3 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 4 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 5 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 6 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 7 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 8 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 29 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 0 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 1 | | LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | |
| 12 | . () w | LIN | | 445 | 50 | 1.00 | E20000- | | | | | | | |
| | | 747 54175 | ※入口部計算人種 | 称フログラム | 人777表示/ | | | | · · | | | | | - |

この画面には以下のようなデータが出力されます。

・プログラム生成時に巻線パラメータを加味した各パターン

・パターン確認時に基本パターンをグラフ表示用に加工したデータ

|] ファイル(E) 編 | 集(E) 表示(⊻) 排 | 「「大印書式() | シットル ロ・ | データ(型) ウ | ルンドウШ) へ | ルプ(日) | | | | | | | _ 8 |
|-------------|--------------|----------|---------|----------|----------|-------|---|---|---|---|---|---|-----|
| AA1 | <u> </u> | =+B1 | | | | | | | | | | | |
| A | B | C | D | E | F | G | Н | I | J | K | L | M | 1 |
| | 400 | 1000 | 1000 | 900 | F50000; | | | | | | | | |
| 2 LIN | 66 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 3 LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| | 66 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 5 LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 6 LIN | 67 | 110 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| | 67 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 3 LIN | 66 | 110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 9 LIN | 67 | 115 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 0 LIN | 67 | 115 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 1 LIN | 0 | 440 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 2 LIN | 0 | 440 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 3 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 4 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 5 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 6 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 7 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 8 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 9 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| O LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 1 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 2 LIN | 0 | 445 | 0 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 3 LIN | 0 | 445 | 50 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 4 LIN | 0 | 445 | 50 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 5 LIN | 0 | 445 | 100 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 6 LIN | 0 | 445 | 100 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 7 LIN | 0 | 445 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 8 LIN | 0 | 445 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 9 LIN | 0 | -110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| O LIN | 0 | -110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 1 LIN | 0 | -110 | 125 | 100 | F50000; | | | | | | | | |
| 2 I IN | 0 | -110 | 125 | 1.00 | E20000 | | | | | | | | |
| ◀▶▶\\卷線; | カグラム作成人 | 内部計算入差 | 線プログラム | 人がラフ表示 | 1 | | | 1 | | | | | F |

5-1-4 巻線プログラム画面

この画面には最終的なプログラムの各軸指令値が数値として出力されています。