

【PCベースファインモーション仕様・動作環境】

型式	RTMC-M3	RTMC64-M3	RTMC-EC	RTMC64-EC
通信方式	MECHATROLINK-III		EtherCAT	
制御軸数	最大16軸	最大64軸	最大16軸	最大64軸
軸指令	位置・速度・トルク指令			
タスク数	最大8			
制御周期	例 1系統:0.125msec/5軸 0.25msec/10軸 0.5msec/18軸 1msec/29軸 3系統:0.125msec/15軸 0.25msec/30軸 0.5msec/54軸 1msec/64軸 (*1)(*2)		例 0.25msec/1~32軸 0.5msec/33~64軸 (*1)	
CPU	Celeron D以上			
メモリ	64MB以上		96MB以上	
ハードディスク	10MB以上			
Windows	・Windows 7 ・WindowsXP sp3 ・Windows Embedded Standard 7 ・WindowsXP Embedded			
INime	INtime 4.2 INtime 5.2B	INtime 4.2 INtime 5.2B(*3)	INtime 4.2 INtime 5.2B(*4)	INtime 4.2 INtime 5.2B(*4)
通信ドライバ	JAPMC-NT112A-E※(株)安川電機 AP30*EX※(株)アルゴシステム	JAPMC-NT112A-E※(株)安川電機 AP30*EX※(株)アルゴシステム SY-M3-01※(株)システック	AlgoEtherCAT※(株)アルゴシステム RSI-ECAT(*5)※(株)マイクロネット	AlgoEtherCAT※(株)アルゴシステム RSI-ECAT(*5)※(株)マイクロネット
USB	USB 1.1 × 1が必須			

(\*1)サーボアンプ、FAPCのスペック、ケーブル長などに影響されます。

(\*2)(株)システック社のSY-M3-01のみ多系統に対応。最大6系統まで接続が可能。

(\*3)株式会社システック社のSY-M3-01を使用する場合はINtime 5.2B

(\*4)RSI-ECATの場合はINtime 5.2B

(\*5)RSI-ECATで使用可能なNICは大きく分けて次の3種類です。

- ①Intel 10/100Mbps系ネットワークデバイス
- ②Intel 1Gbps系ネットワークデバイス
- ③RealTek 1Gbps系ネットワークデバイス

以下(株)マイクロネットのHPで、“HPE2:O”と記載されているデバイスのみサポートされています。事前にサポートされているNICかどうかを確認してください。